

### Интеллектуальный магнитный датчик ДПУ20М



#### 1. Описание

Отечественный интеллектуальный магнитный датчик – ДПУ20М производства ООО «ИДМ-ПЛЮС».

Датчик углового положения ДПУ20M служит функциональной заменой многооборотного резистора СП5-21 и совпадает с ним по габаритам.

Энкодер ДПУ20М является компактным, высокоскоростным магнитным датчиком углового положения, предназначенным для использования в жёстких условиях эксплуатации. Традиционный дизайн (габаритные размеры совпадают с размерами резистора СП5-21) позволяет легко интегрировать датчик углового положения ДПУ20М в существующие и вновь разрабатываемые системы.

Устройство преобразует величину измеренного магнитного поля в код положения, с разрешением 12 бит и обеспечивает абсолютную погрешность измерений не более  $\pm 0.6^{\circ}$  во всем диапазоне от  $0^{\circ}$  до  $360^{\circ}$ .

Степень защиты энкодера - IP54, IP68 (спец.исполнение)\*.





ДПУ20М с допустимой радиальной 10H и осевой 5H механической нагрузкой на вал.

Основные области применения энкодера: контроль положения вращающихся деталей в редукторах, системах управления электродвигателями, на исполнительных устройствах промышленной автоматики и т.п.

### 2. Основные характеристики

Таблица 1 - Основные характеристики

Наименование параметра	Значение
Напряжение питания	5 B
Ток потребления	не более 40 мА
Рабочий температурный диапазон	-40 +105 °C
Предельный рабочий	-55 +105 °C
температурный диапазон	
(спец.исполнение)*	
Время инициализации	не более 1 сек
Разрешение	12 бит
Абсолютную погрешность	не более ±0,6°
Частота вращения	до 8000 об/мин
Диапазон измеряемого угла	360°
Диаметр вала	2, 3 mm
Нагрузка на вал, осевая / радиальная	5H / 10H
Габаритные размеры с валом	20 x 31 mm
Macca	0,06 кг
Тип выходного сигнала	SSI(TTL), SPI, инкр., аналоговый,
	PWM, WVU

Примечание: \* - изготовление по требованию

Таблица 2 - Стойкость к внешним воздействующим факторам

Наименование параметра	Значение
Синусоидальная вибрация	4g в полосе 0,5 200 Гц, 2·10 <sup>6</sup>
Одиночный удар	20 g, 2 Mc
Многократные удары	15 g, 10 мс, 6600 ударов
Акустический шум	125 10000 Гц при 140 дБ
Повышенная влажность	100% при 35°C
Повышенное давление воздуха	106,7 кПа (800 мм рт. ст.)
Пониженное давление воздуха	26,7 кПа (200 мм рт. ст.)
-	

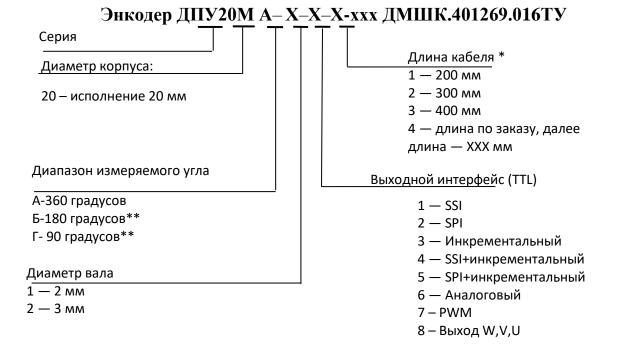




Технические условия и руководство по эксплуатации ДПУ20М, высылаются по запросу.

### 3. Форма записи

Форма записи обозначения энкодера при его заказе и в документации:



Примечание: \* - размеры могут быть изменены по согласованию с заказчиком \*\* - дополнительное исполнение только для аналогового интерфейса

Таблица 3 – Назначение контактов провода ДПУ 20 М

Название	Описание вывода	Маркировка	
вывода		Цветовая	Цифровая
GND	Земля	Черный	_
VDD	Питание	Красный	_
PWM	Выход тактовой частоты /Выход ШИМ	Желтый	_
W	Выход W трехфазного интерфейса	Синий	_
V	Выход V трехфазного интерфейса	Белый	_





U	Выход U трехфазного интерфейса	Зеленый	_
GND	Земля	Черный	_
CFG	Вход выбора режима работы интерфейса SPI	_	1
CSn	Вход активации интерфейса SPI	_	2
SCLK/CLK	Тактовая частота интерфейса SPI/SSI	_	3
MOSI	Вход интерфейса SPI	_	4
MISO/DATA	Выход интерфейса SPI/SSI	_	6
P1	Инкрементальный А	Коричневый	
P2	Инкрементальный В	Серый	
P3	Инкрементальный Z	Красно- синий	
Va OUT	Аналоговый выход	Зеленый	

Кабель состоит из ПМЛ2х4 ТУ 4833-002-08558606-95, провод МГТФ 0,12 ТУ 16-505.185-71.

# 4. Интерфейс

Интерфейс: Описание работы с интерфейсами PWM, UVW, SPI приведено в ДМШК.401269.016РЭ





# 5. Габаритные размеры

Габаритные, установочные и присоединительные размеры энкодера

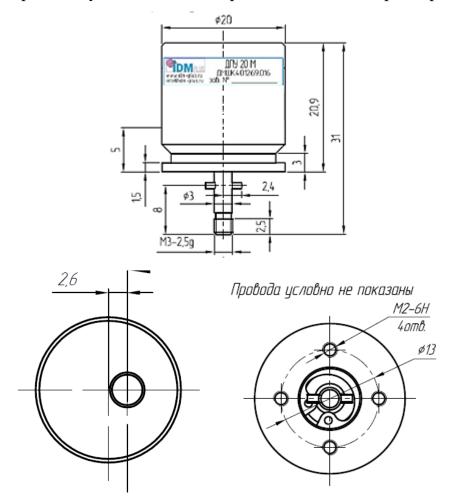


Рис. 5.1 – Исполнение с валом 3 мм





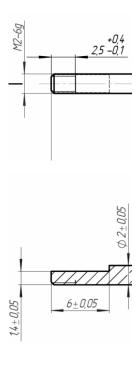
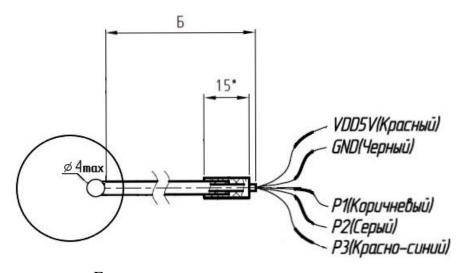


Рис. 5.2 – Исполнение с валом 2 мм



 ${\sf F}-$  длина провода в соответствии с исполнением

Рис. 5.3 — Пример расположения вывода. Инкрементальное исполнение

